



Operačné systémy / Procesy

Dušan Bernát

`bernat@fmph.uniba.sk`

- Program a proces.
- Používateľský kód, vzťah k okoliu (súbeh, komunikácia, V/V).
- Stavy procesu a plánovač úloh.
- Preempcia, časovač, prerušenia, prepínanie kontextu.
- Implementácia procesu.
- Prostriedky a ich limity.
- Čas systémový/používateľský, procesorový/reálny.
- Signály (ukončenie, pozastavenie a iné).
- Vznik procesu.
- Vlákna.

Čo je proces?

- Program – statický, napríklad vo vykonateľnom súbore na disku.
- Proces – program, ktorý sa práve **vykonáva**. Má stav.
- Z jedného programu môže byť spustených (bežať) viacero procesov.
- Proces je sekvenčný, má jeden tok riadenia.
- OS umožňuje vykonávanie viacerých (mnohých) procesov súčasne.
 - Spravidla ich môže byť viac než počet procesorov.
- Procesy sú nezávislé
 - Vykonávajú sa súbežne, bez ohľadu na ostatné.
 - Neovplyvňujú sa. Sú izolované. Každý má vlastný pamäťový priestor.
- Môžu komunikovať, ale musia o to požiadať operačný systém.

- Operačný systém vytvára pre každý proces dojem, že má procesor (rozšírený stroj) len pre seba. Ide o formu virtualizácie.
- Procesy sa o dostupné fyzické procesory (jadrá) delia.
 - Striedanie pri vykonávaní (*time sharing*) riadi OS.
 - Napr. Keď proces spotrebuje pridelené časové kvantum, odloží sa a začne sa vykonávať iný. Neskôr mu môže byť procesor opäť pridelený.
 - Toto prepínanie je pre proces transparentné.
- Ako sa urobí prepnutie na iný proces (*task switch*)?
- Ako sa odoberie procesor bežiacemu procesu?
- Ako OS rozhodne, ktorý proces má byť ďalší?

Reprezentácia procesu

- Aby bolo možné proces odložiť a neskôr pokračovať od prerušeného miesta, je potrebné úplný stav procesu pri prerušení odložiť.
- **PCB** (Process Control Block) každého procesu obsahuje:
 - Stav CPU (**kontext**): *registre*, všeobecné aj špeciálne (napr. Intel AX, BX, CX, DX, ale aj IP, SP, BP, FLAGS, ...).
 - Stav *pamäti*
 - Inštrukcie (text), statické dáta (data), zásobník (stack), halda (heap), ...
 - Každý proces má svoj logický adresový priestor mapovaný do inej časti fyzickej pamäte → uchovať treba (len) tabuľky stránok.
 - Ostatné prostriedky: otvorené súbory, zámky, sieťové spojenia, signály, ...
 - Informácie o alokovaných a spotrebovaných prostriedkoch, ich limity pre proces, ...
 - Plánovacie informácie: **stav** (beží, pripravený, blokovaný, ...), priorita, na čo čaká, ...
 - Identifikácia procesu: PID, rodič, UID (vlastník), CMD (program), ...

- Všetky potrebné informácie o procese uchováva jadro v jeho PCB.
- PCB všetkých procesov spolu tvoria tabuľku procesov.
- Napríklad, OS Linux:
 - PCB je implementovaný štruktúrou `task_struct`.
 - Tá obsahuje odkazy (pointre) na niektoré ďalšie tabuľky.
 - Tabuľka otvorených súborov, rad čakajúcich signálov, tabuľka namapovaných oblastí v adresovom priestore (`mm_struct`), ...
 - Tabuľka procesov je dvojité spájaný zoznam jednotlivých `task_struct`.
 - Prístupné aj cez `struct task_struct *pid_hash[pid]`. Prehľadávajú sa len položky s rovnakým hash-om.
 - Pointer `current` ukazuje na `task_struct` práve vykonávaného procesu.
 - Tabuľka procesov je v *user-space* dostupná cez (pseudo) súborový systém `/proc`, alebo príkazy `ps`, `top`.
 - Každý proces má v `/proc` podadresár so svojim PID.

Prepínanie procesov a preempcia

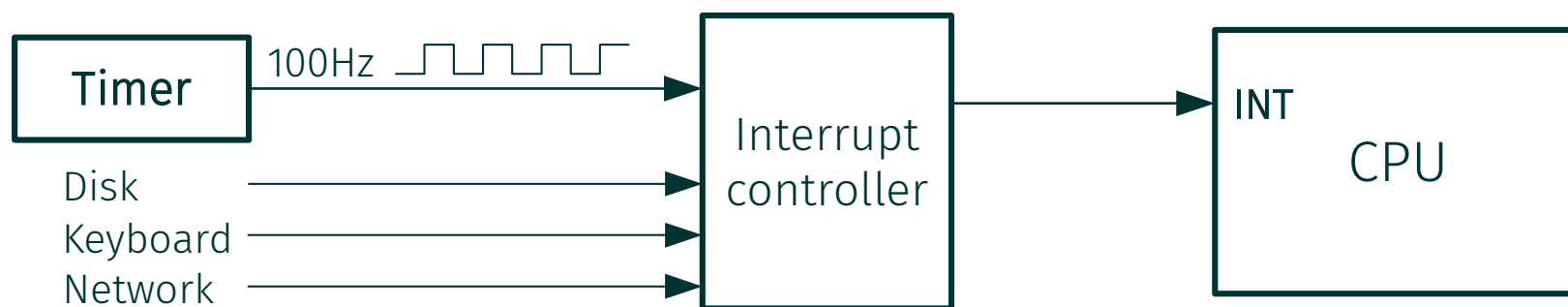
Prepnutie procesu (zjednodušené)



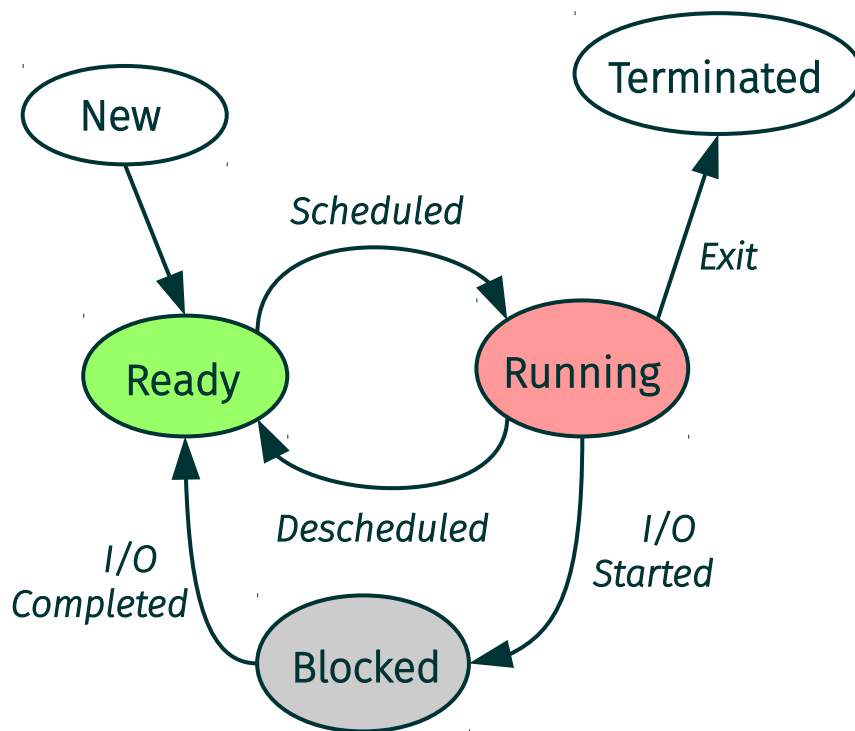
- Zmena aktuálne bežiaceho procesu na iný (= *context switch*).
- Zmena je potrebná ak proces nemôže bežať ďalej
 - napr. z dôvodu čakania na dokončenie V/V operácie pri systémovom volaní, alebo
 - spotrebuje pridelené časové kvantum.
- Môže nastať **pri systémovom volaní** (v podstate dobrovoľne), alebo **pri prerušení**. Súčasťou obsluhy prerušenia je odloženie aktuálneho stavu CPU do príslušnej časti PCB.
- Jadro (konkrétne plánovač procesov) zvolí nový proces na vykonávanie.
- Nastaví do CPU stav z PCB nového procesu.
 - Všetky registre ktoré môže proces používať.
 - Nastaví aj register ukazujúci na začiatok tabuľky stránok (CR3), čím sa “prepne pamäť”.
- Po návrate z prerušenia beží už druhý proces.
 - Napr. Intel, inštrukcia IRET obnoví zo zásobníka EIP, ESP, EFLAGS a zmení CPL.
- S prepnutím procesu je spojená istá réžia. Mali by trvať čo najkratšie a byť zriedkavé.



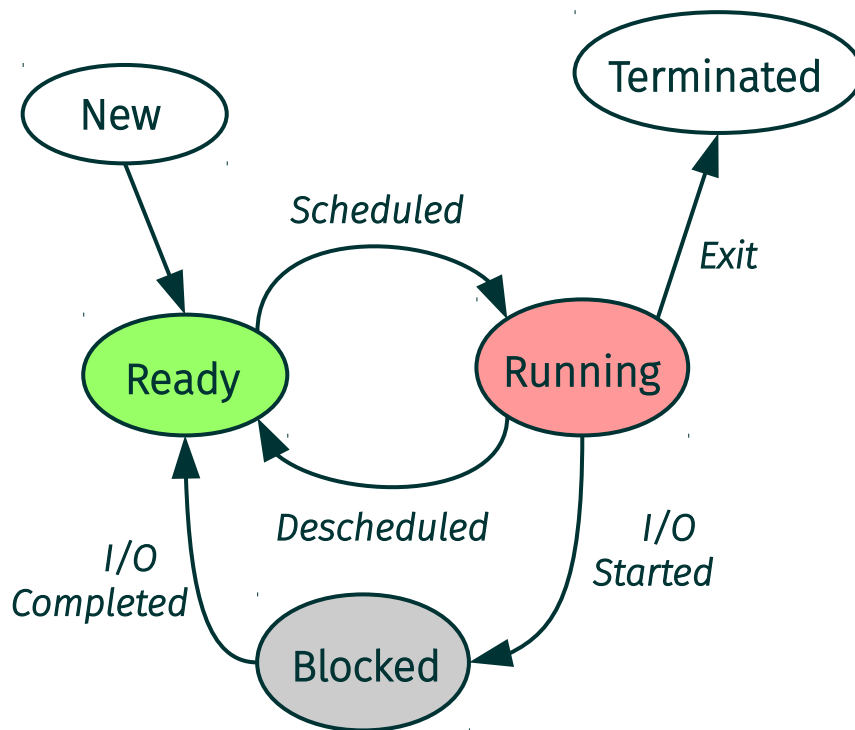
- Aby OS poskytol zdanie súbežného behu procesov (pseudoparalelizmus), musí po uplynutí istej doby zabezpečiť prepnutie procesu.
- Doba počas ktorej môže proces bežať sa nazýva časové kvantum.
- Na zabezpečenie nedobrovoľného odobratia CPU (preempcia) sa využíva hardvérové prerušenie od obvodu časovača.
 - Ten má zvyčajne frekvenciu 100Hz (dá sa nastaviť).
- Obsluha prerušenia od časovača vyvoláva plánovač úloh OS.
 - Ak práve bežiaci proces už spotreboval svoje kvantum, plánovač urobí prepnutie procesu (context switch).



- Periodické prerušenia sa využívajú aj na obsluhu časovačov nastavených procesmi. Napríklad proces urobí volanie `sleep()`.
 - Obsluha prerušenia je však vyvolaná aj ak to nie je potrebné, teda ak doba žiadneho časovača neuplynula.
 - To zvyšuje réžiu a teda aj spotrebu.
- V nových systémoch je možné naprogramovať prerušenie flexibilne podľa toho, kedy najbližšie má nastať takáto udalosť (*on-demand interrupt*).
 - Periodické prerušenie teda nie je potrebné, pokiaľ v systéme nie sú bežiace procesy (respektíve ak je ich počet 0 alebo 1).
 - Ak nie je **žaden**, procesor nebude zbytočne budený a môže zostať v stave s nižšou spotrebou, čo je výhodné pri mobilných zariadeniach, ale aj virtualizovaných OS (obsluha je v každom).
 - Ak je **jeden**, nie je potrebné sledovať jeho časové kvantum, procesor má stále pridelený, bez réžie obsluhy zbytočných prerušení. Výhodné pre HPC aj RT.
- Kvôli aktualizovaniu štatistík pre plánovač sú prerušenia potrebné aspoň raz za sekundu, čo však aj tak predstavuje značnú úsporu (oproti bežným 100Hz).



- New – novovytvorený proces, po inicializácii bude pripravený.
- Terminated – ukončený proces.
- Ready – proces je pripravený sa vykonávať, ale **čaká** kým mu OS pridelí CPU.
- Blocked – proces sa nemôže vykonávať, kým nenastane udalosť na ktorú **čaká** (prídu dáta z disku).
- Running – plánovač pridelil procesu CPU, **vykonáva sa**.



- *Scheduled* – pripravený proces bol plánovačom vybraný na vykonávanie. Bude mu pridelený CPU.
- *Descheduled* – proces spotreboval svoje časové kvantum. Procesor mu bude nedobrovoľne odobraný, hoci by sa mohol vykonávať ďalej.
- *I/O Started* – proces sa nemôže ďalej vykonávať. Potrebuje niečo, čo nemá. Nepotrebuje CPU kým to nenastane.
- *I/O Completed* – nastala udalosť na ktorú proces musel čakať.
- Blokováný proces čaká na externú udalosť, nezávislú od OS (nemusí to byť vždy I/O).

- Výstup príkazu ps , respektíve top
 - **R**, pripravený (Ready/Runnable)
 - **S**, prerušiteľné čakanie (Sleep); **I**, ako S, ak trvá dlho (Idle)
 - **D**, neprerušiteľné čakanie, neprerušiteľné signálmi,
 - typicky čakanie v jadre na dokončenie V/V operácie (Disk)
 - môže však zahŕňať aj množstvo iných stavov, napríklad čakanie na zámky.
 - **T**, zastavený (sTopped, suspended)
 - úmyselne, nedobrovoľne, používateľom, cez signál SIGSTOP,
 - po zaslaní signálu SIGCONT môže pokračovať.
 - **Z**, zombie, ukončený
 - nezaberá žiadne prostriedky len položku v tabuľke stránok,
 - rodič ešte neprečítal návratový kód (exit status).

Politika plánovača

- Úlohou plánovača (*scheduler*) je vybrať z radu pripravených procesov ten, ktorý sa bude vykonávať.
- Môže tiež určiť veľkosť prideleného časového kvanta (*time slice*).
- Plánovanie je transparentné.
- Proces nikdy “nevie” kedy a na ako dlho mu OS pridelí CPU.
- Proces nemôže robiť žiadne predpoklady o svojom časovaní.
 - Môže však využívať explicitnú synchronizáciu
 - s inými procesmi alebo externými udalosťami,
 - prostredníctvom prostriedkov OS.

- Spravodlivosť medzi procesmi.
- Efektívne využitie prostriedkov, minimalizovať čas čakania (*ready*).
- Nízky čas odozvy pre interaktívne úlohy.
- Čo najkratší celkový čas vykonávania úlohy.
- Zvýšiť priepustnosť, teda celkový počet úloh ukončených za nejaký čas.
- Napríklad:
 - Proces by chcel aby všetok čas potrebný na dokončenie dostal naraz.
 - Bolo by to efektívne, zmizla by réžia prepínania, znížila by sa (jeho) doba vykonania.
 - Nebolo by to však spravodlivé, iné procesy by mali vysoký čas odozvy.
 - Ak by to bola dlhá úloha, celková priepustnosť by bola nízka.
- Ciele si vzájomne **odporujú**. Navyše aj samotné plánovanie vnáša réžiu.
- Ciele sa môžu meniť podľa určenia systému: interaktívne, dávkové, RT, ...

- First Come First Serve (FCFS)
 - Procesy dostanú pridelený procesor v poradí v akom prišli.
 - Procesor majú až kým ho neuvolnia (neskončia, alebo sa nezablokujú).
 - Rad pripravených je FIFO.
 - Môže spôsobovať dlhé čakanie, ak sa objavujú dlhé úlohy.
- Shortest Job First (SJF)
 - Plánovač musí vedieť, na ako dlho proces potrebuje CPU.
 - Dá sa odhadnúť napríklad podľa poslednej doby behu.
 - Dlhé úlohy môžu dlho čakať.

- Round Robin (RR)
 - Každému pridelí rovnaké časové kvantum (10-100 ms) a striedajú sa v tom istom poradí. Využíva preempciu. Po uplynutí kvanta je procesor odobraný.
 - Ak je kvantum malé, dobrá odozva, ale je to neefektívne (veľká réžia).
 - Ak je veľké, zvyšuje sa využitie, ale doba odozvy procesov je tiež veľká.
 - Podobá sa na FCFS.
- Podľa priority
 - Vyberie sa proces s najvyššou prioritou.
 - Procesy s nízkou prioritou by sa však nemuseli dostať na rad → starvacia.
 - Priority sa preto môžu dynamicky meniť. Napríklad nepriamo úmerne spotrebovanému CPU času (*CPU usage* v PCB).

Prostriedky a zaťaženie

- Operačný systém pre každý proces zaznamenáva objem prostriedkov ktoré používa.
- Napríklad, Linux `getrusage()`
 - Celkový čas kedy mal pridelený procesor a vykonával svoj program (*user CPU time*).
 - Celkový čas kedy vykonával systémové volania, teda kód jadra (*system CPU time*).
 - Veľkosť obsadenej fyzickej pamäte (RSS – *Resident Set Size*).
 - Veľkosť pamäte zdieľanej s inými procesmi (*shared*).
 - Veľkosť alokovanej dátovej časti pamäte (*data*).
 - Veľkosť alokovanej zásobníkovej časti pamäte (*stack*).
 - Počet zachytených signálov.
 - Počet dobrovoľných a nedobrovoľných prepnutí kontextu.
 - Počet výpadkov stránok.
- Pre niektoré z týchto prostriedkov tiež existujú limity, ktoré proces nemôže prekročiť.

- Proces si môže nastaviť tzv. *soft limit* a to maximálne po tzv. *hard limit*.
- Hard limit si môže len znižovať.
- Administrátor (*root*) môže procesom nastavovať limity ľubovoľne.
- Limity sa dedia, respektíve zachovávajú, pri volaní `fork()` aj `exec()`.
- Pre limity je možné použiť systémové volania `getrlimit()`, `setrlimit()`, alebo v linuxe `prlimit()`.
- Napríklad:
 - Maximálna veľkosť *data*, *stack*, *RSS*, ale aj celého adresového priestoru.
 - Maximálna veľkosť prideleného CPU času (v sekundách).
 - Limity pre prioritu plánovania (*nice*).
 - Maximálny počet otvorených súborov, maximálna veľkosť súboru.

- Zaťaženie procesorov (*CPU load averages*)
 - Priemerná dĺžka radu pripravených a vykonávaných procesov.
 - Sleduje sa za posledných 1, 5 a 15 minút. Indikuje trendy.
- Hoci počet procesov bežne niekoľkonásobne (aj rádovo) prevyšuje počet CPU, záťaž nemusí byť vysoká.
 - Väčšina procesov často čaká, nepotrebuje CPU.
 - Napríklad interaktívny shell čaká na vstup z terminálu. Systémové procesy (démony, servery) čakajú na podnety alebo vstupy, ktoré majú spracovať.
- Ak je záťaž L vyššia než počet CPU n , systém je preťažený.
 - V priemere $(L - n)$ procesov čaká, hoci sú pripravené sa vykonávať (nie sú blokované).
- Príkazy na sledovanie záťaže
 - `uptime`, `top`, `vmstat`, `/proc/loadavg`

- Zaťaženie procesorov
 - Priemerná dĺžka radu pripravených a vykonávaných procesov.
- OS Linux využíva na určenie vyťaženia systému aj ďalšie údaje.
- Zaťaženie systému (*system load averages*)
 - Započítavajú sa aj procesy v stave neprerušiteľného čakania (D).
 - Tieto čakajú na dokončenie V/V operácie, na dáta z disku, alebo na uvoľnenie zámku a pod.
 - Takáto metrika odzrkadľuje aj požiadavky procesov na iné prostriedky, nie len CPU.

- Operačný systém pre každý proces uchováva tiež informácie o čase.
- Kedy bol process spustený (koľko bolo hodín).
 - Umožňuje určiť koľko času ubehlo od spustenia → *reálny čas*.
 - V tom je však započítaný aj čas kedy sa proces nevykonával (bol blokový, alebo nemal pridelený procesor).
- Ako dlho sa vykonával, ako dlho mu bol pridelený procesor pri vykonávaní jeho kódu → *CPU user time*.
 - Na jednoprocesorovom systéme je vždy menší než reálny čas.
 - Pokiaľ má proces viacero vlákien, ich časy sa spočítajú.
 - Na viacprocesorovom systéme teda môže byť CPU čas väčší, než reálny čas ktorý ubehol počas jeho vykonávania.
- Ako dlho tento proces vykonával kód jadra → *CPU system time*.
 - V podstate ide o réžiu a chceme, aby bol čo najmenší.

Vytvorenie nového procesu

- Nový proces môže byť vytvorený
 - po zavedení nového programu zo súboru do pamäte,
 - alebo len pre program, ktorý už v pamäti je.
- Prvý prístup využívajú napríklad systémy Windows
 - `CreateProcess(...)`, môže mať až 10 parametrov, medzi nimi sa zadáva aj názov vykonateľného súboru a jeho argumenty.
 - `posix_spawn()`, implementácia tohto mechanizmu v systémoch podľa štandardu POSIX.
- Druhý prístup tradične využívali unixové systémy
 - systémové volanie `fork()` vytvorí kópiu volajúceho procesu,
 - Jednoduché na použitie, žiadne parametre. Výhodné ak sa majú prichádzajúce požiadavky spracovávať súbežne (napr. rôzne servery).
 - Jednoduchá implementácia v jadre. Alokovať PCB, skopírovať mapovanie pamäte, nastaviť copy-on-write bit pre stránky nového procesu. Vyžaduje však podporu od hardvéru (MMU).
 - `fork()` nasledovaný `exec()` plní funkciu `CrcreateProcess()`. Opačne je to zložitejšie.

- Systémové volanie `fork()` vytvorí kópiu volajúceho procesu, až na pár výnimiek, najmä PID.
- Volanie má v novovytvorenom procese návratovú hodnotu 0.
- Rodičovskému procesu vráti PID nového procesu, alebo -1 v prípade chyby.
- Býva bežné, že nový proces chce vykonávať iný program.
- Obraz (nového) procesu v pamäti môže byť nahradený obsahom vykonateľného súboru z disku volaním `exec()`.
- Proces (potomok) sa môže ukončiť volaním `exit()`, ktoré má ako argument číselný návratový kód.
- Rodičovský proces typicky čaká na ukončenie potomka volaním `wait()`, respektíve `waitpid()`, ktoré vráti návratový kód ukončeného procesu.

Mechanizmus fork() + exec() + wait()



```
while (1) {
    write_prompt();
    read_command(command, argv);
    child_pid = fork();
    switch (child_pid) {
        case -1: perror("fork"); break;
        case 0: /* child process */
            execve(command, argv);
            perror("execve"); break;
        default: /* parent process */
            waitpid(child_pid, &status, 0);
    }
}
```

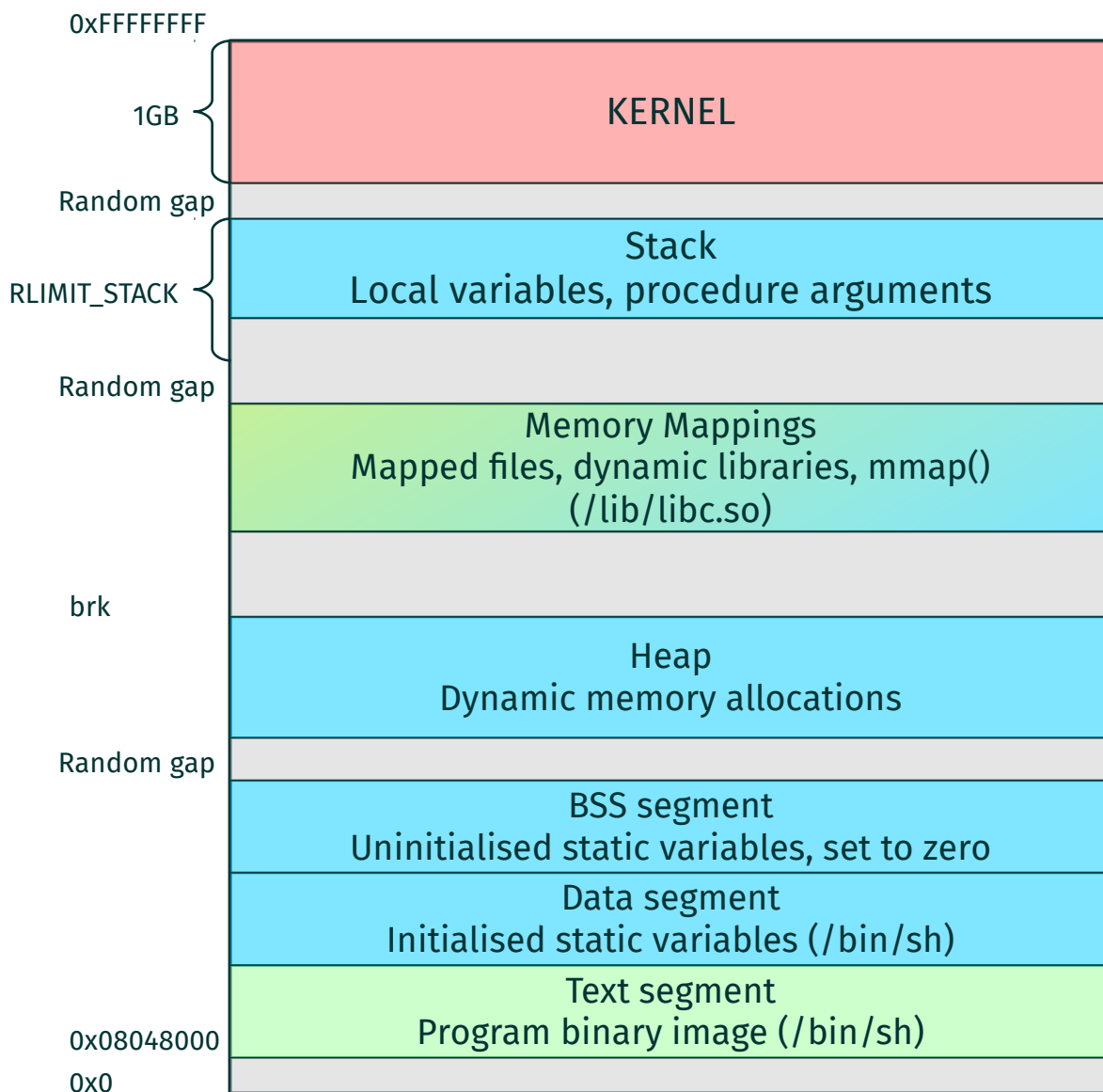
- Prvý proces v systéme (tradične `init`, PID 1) vytvorí jadro pri štarte systému.
- Všetky ďalšie procesy vznikajú volaním `fork()` ktoré rodičovi vráti PID vytvoreného potomka.
- Proces sa ukončí (dobrovoľne) volaním `exit()`, ktorého argument je jeho návratový kód (typicky 0 OK, inak kód chyby).
- Každý proces má svojho rodiča
 - Rodič by mal čakať na ukončenie potomkov a prečítať návratový kód volaním `wait()`.
 - Ak rodič skončí skôr ako potomok, jeho novým rodičom sa stane `init`.
- Proces môže byť ukončený iným procesom zaslaním signálu volaním `kill()`.
- Systémy Windows neuchovávajú pre procesy informácie o rodičoch a potomkoch.

```
int execve(const char *filename, char *const argv[],  
char *const envp[])
```

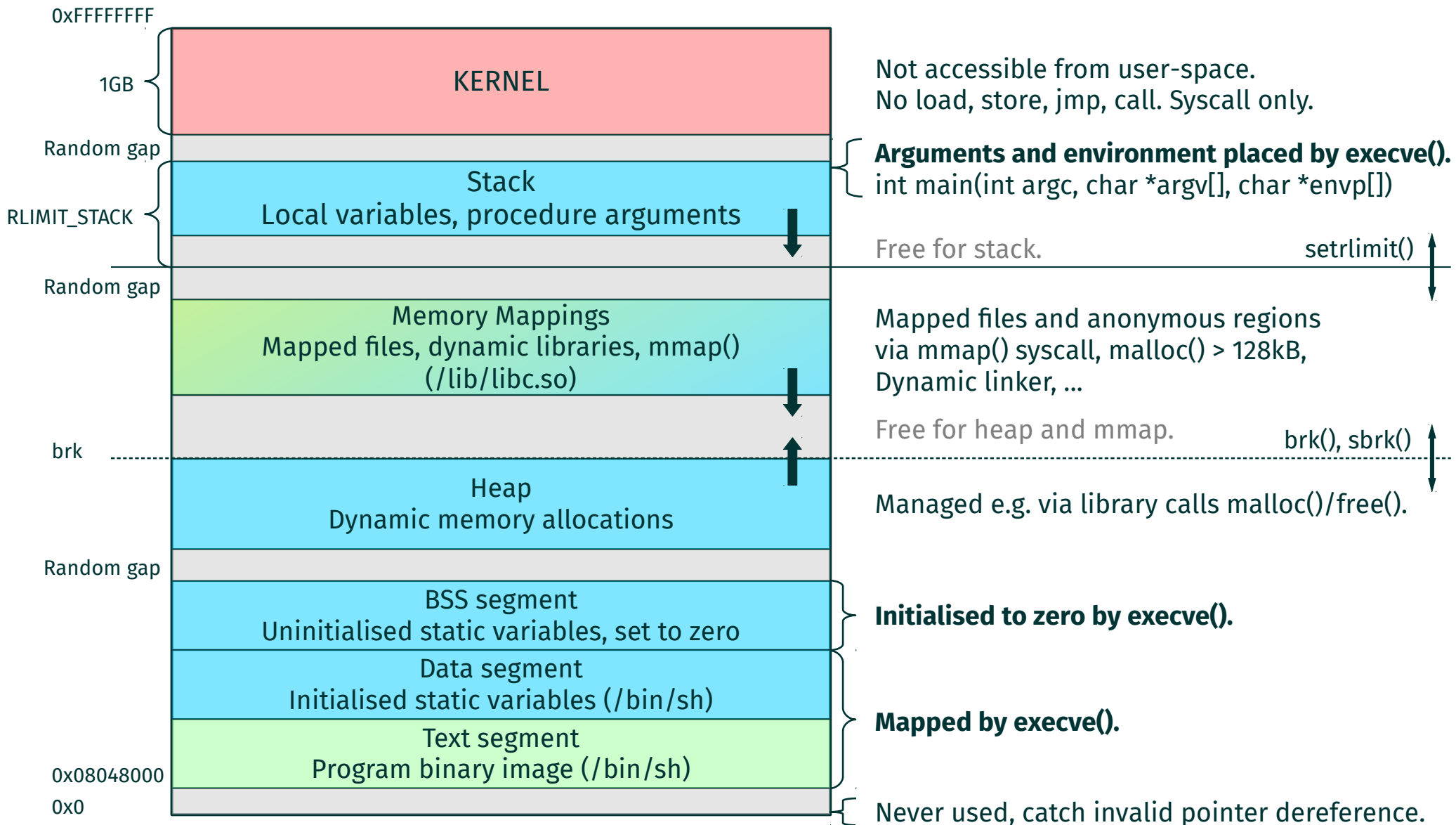
- Systémové volanie:
 - Nahradí obraz volajúceho procesu v pamäti obsahom súboru `filename`.
 - Proces bude mať prístup k reťazcom argumentov `argv` a premenných prostredia `envp`.
- Volanie môže vrátiť chybový kód ak niečo zlyhá.
- V prípade úspechu sa nevráti.
 - Tok riadenia sa nevráti do pôvodného programu, lebo vykonávanie pokračuje v novozavedenom programe, v jeho `main()`.
- Text, statické dáta, zásobník aj ostatné časti budú prepísané.

Mapa pamäti

Mapa pamäti procesu



Mapa pamäti procesu



Mapa pamäti procesu



```
$ cat /proc/self/maps
```

```
00110000-00111000 r-xp 00110000 00:00 0 [vdso]
00b62000-00b7d000 r-xp 00000000 fd:01 457870 /lib/ld-2.7.so
00b7d000-00b7e000 r--p 0001a000 fd:01 457870 /lib/ld-2.7.so
00b7e000-00b7f000 rw-p 0001b000 fd:01 457870 /lib/ld-2.7.so
00b81000-00cd4000 r-xp 00000000 fd:01 457871 /lib/libc-2.7.so
00cd4000-00cd6000 r--p 00153000 fd:01 457871 /lib/libc-2.7.so
00cd6000-00cd7000 rw-p 00155000 fd:01 457871 /lib/libc-2.7.so
00cd7000-00cda000 rw-p 00cd7000 00:00 0
08048000-0804d000 r-xp 00000000 fd:01 981130 /bin/cat
0804d000-0804e000 rw-p 00004000 fd:01 981130 /bin/cat
08629000-0864a000 rw-p 08629000 00:00 0 [heap]
b7cc9000-b7cca000 r--p 02a6d000 fd:01 1874928 /usr/lib/locale/locale-archive
b7cca000-b7cd0000 r--p 02a5a000 fd:01 1874928 /usr/lib/locale/locale-archive
b7cd0000-b7d07000 r--p 02a1e000 fd:01 1874928 /usr/lib/locale/locale-archive
b7d07000-b7d08000 r--p 021a8000 fd:01 1874928 /usr/lib/locale/locale-archive
b7d08000-b7d44000 r--p 0214f000 fd:01 1874928 /usr/lib/locale/locale-archive
b7d44000-b7f44000 r--p 00000000 fd:01 1874928 /usr/lib/locale/locale-archive
b7f44000-b7f46000 rw-p b7f44000 00:00 0
bfe4a000-bfe5f000 rw-p bffeb000 00:00 0 [stack]
```

Mapa pamäti procesu



```
$ cat /proc/self/maps
```

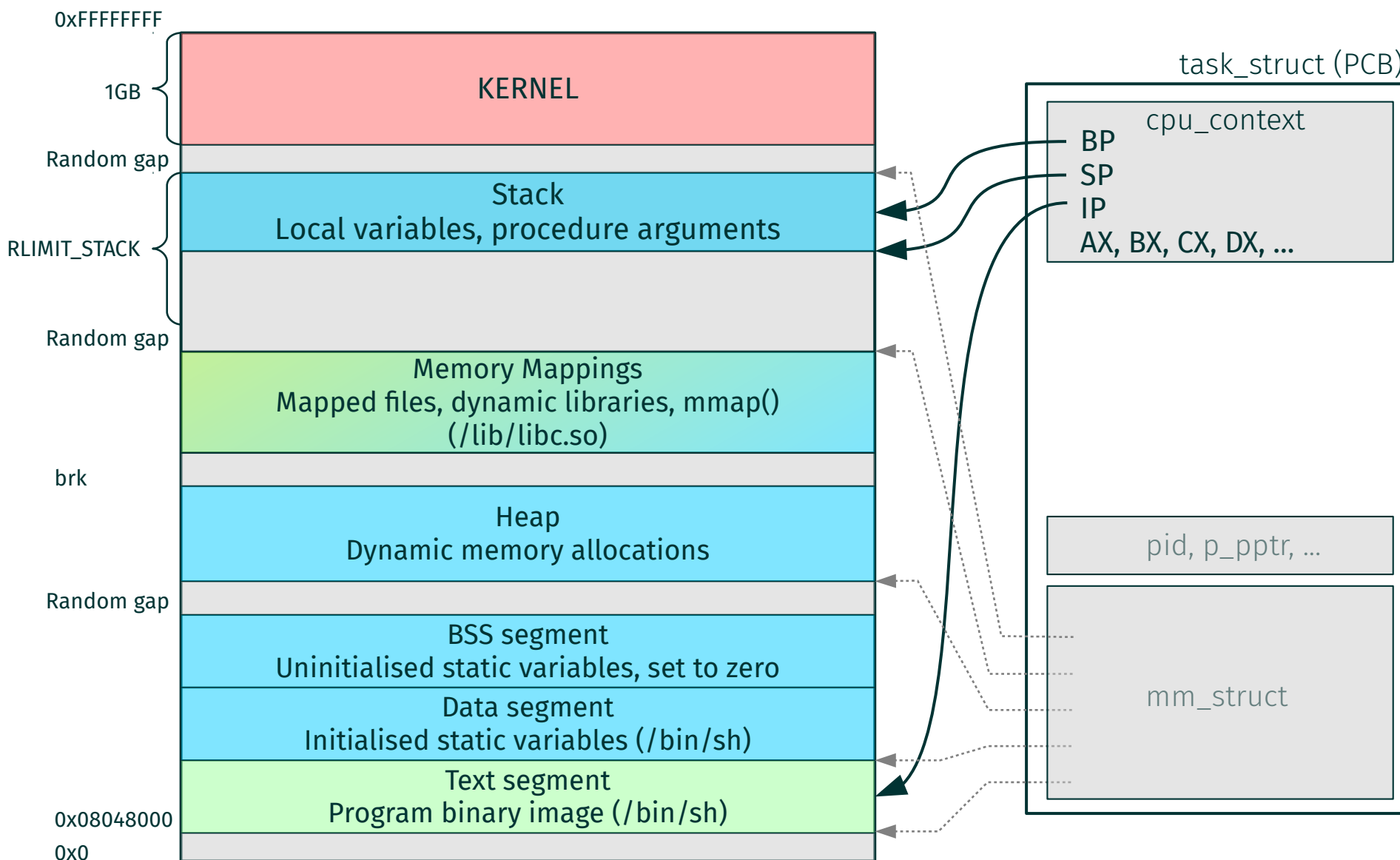
00400000-0040b000	r-xp	00000000	103:03	1610303	/usr/bin/cat
0060b000-0060c000	r--p	0000b000	103:03	1610303	/usr/bin/cat
0060c000-0060d000	rw-p	0000c000	103:03	1610303	/usr/bin/cat
014db000-014fc000	rw-p	00000000	00:00	0	[heap]
7fadc7432000-7fadc975000	r--p	00000000	103:03	1641793	/usr/lib/locale/locale-archive
7fadc975000-7fadcdb39000	r-xp	00000000	103:03	1578207	/usr/lib64/libc-2.17.so
7fadcdb39000-7fadcdd38000	---p	001c4000	103:03	1578207	/usr/lib64/libc-2.17.so
7fadcdd38000-7fadcdd3c000	r--p	001c3000	103:03	1578207	/usr/lib64/libc-2.17.so
7fadcdd3c000-7fadcdd3e000	rw-p	001c7000	103:03	1578207	/usr/lib64/libc-2.17.so
7fadcdd3e000-7fadcdd43000	rw-p	00000000	00:00	0	
7fadcdd43000-7fadcdd65000	r-xp	00000000	103:03	1608723	/usr/lib64/ld-2.17.so
7fadcdf3a000-7fadcdf3d000	rw-p	00000000	00:00	0	
7fadcdf63000-7fadcdf64000	rw-p	00000000	00:00	0	
7fadcdf64000-7fadcdf65000	r--p	00021000	103:03	1608723	/usr/lib64/ld-2.17.so
7fadcdf65000-7fadcdf66000	rw-p	00022000	103:03	1608723	/usr/lib64/ld-2.17.so
7fadcdf66000-7fadcdf67000	rw-p	00000000	00:00	0	
7ffdf288d000-7ffdf28ae000	rw-p	00000000	00:00	0	[stack]
7ffdf2923000-7ffdf2926000	r--p	00000000	00:00	0	[vvar]
7ffdf2926000-7ffdf2927000	r-xp	00000000	00:00	0	[vdso]
ffffffffffff600000-ffffffffffff601000	r-xp	00000000	00:00	0	[vsyscall]

Vlákna

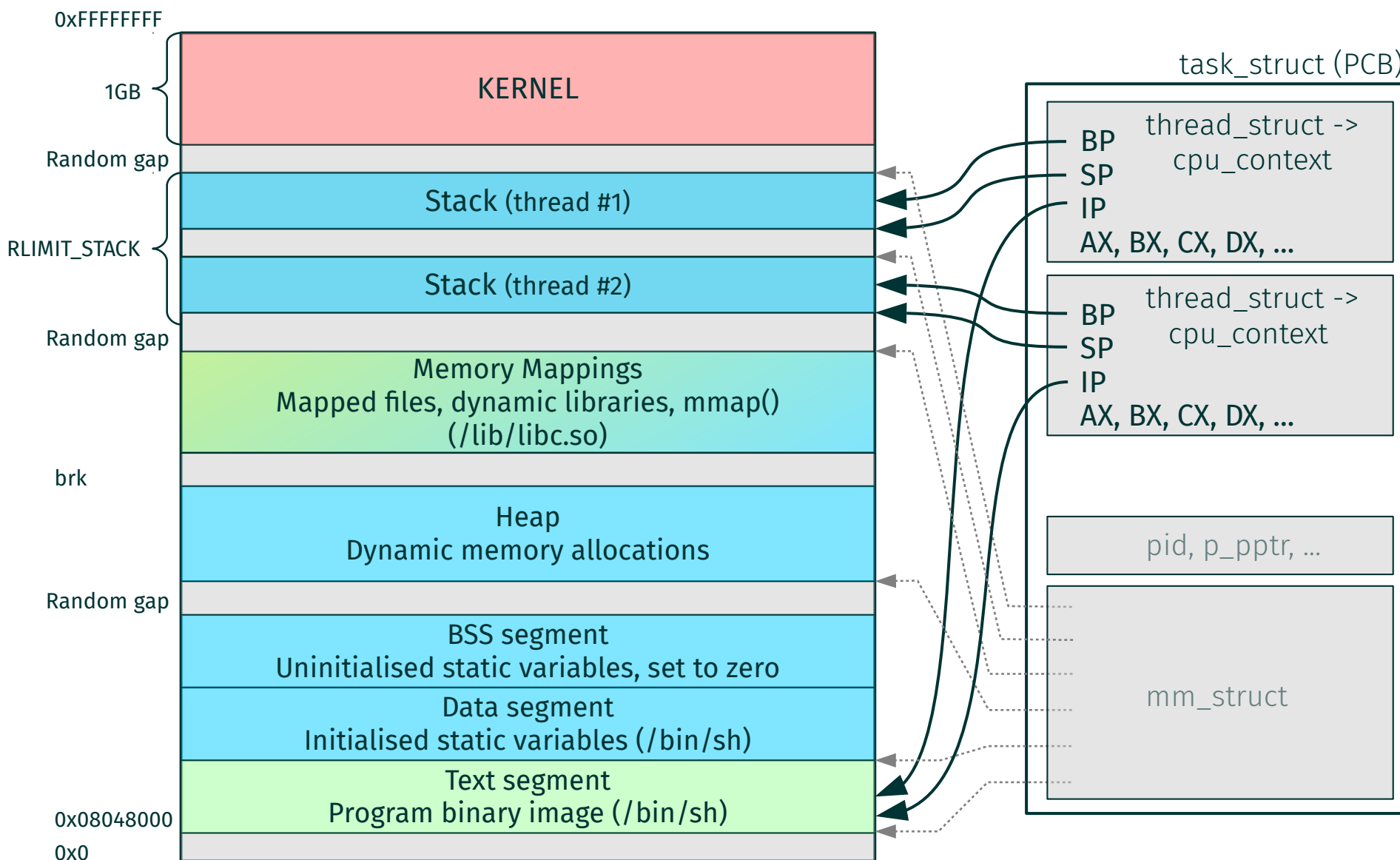
- Vlákno (*thread*) predstavuje samostatný tok riadenia vrámci procesu.
- Vlákna sa môžu vykonávať súbežne v jednom pamäťovom priestore.
- Vlákna môžu byť implementované rôznym spôsobom, napríklad aj bez podpory OS (*user-level threads*).
 - V tomto prípade OS plánuje len procesy a proces prepína medzi viacerými funkciami (podobne ako jadro prepína vykonávanie procesov na jednom CPU).
 - Toto prepínanie je omnoho rýchlejšie (réžia volania procedúry), než keby preplánovanie robilo jadro (réžia systémového volania, vrátane prepnutia kontextu).
 - Zablokovanie jedného vlákna však zablokuje všetky. Nedokáže využiť viac fyzických CPU.
- Vlákna s podporou OS plánuje jadro (*kernel-level threads*).
- Iné modely:
 - JAVA threads, mapujú sa na vlákna OS.
 - PERL (*interpreter-based threads*), každé vlákno má vlastný interpreter, čiže samostatný proces. Nič sa automaticky nezdieľa.

- Všetky vlákna procesu zdieľajú väčšinu jeho prostriedkov, vrátane pamäťového priestoru.
 - Na rozdiel od procesov vlákna (patriace jednému procesu) môžu priamo využívať spoločné premenné (treba však ošetriť synchronizáciu).
 - Vidia tiež napríklad všetky otvorené súbory a podobne.
- Čo potrebuje OS na implementovanie vlákna?
- Čo by bolo treba pridať, aby OS mohol súbežne začať vykonávať ďalšiu funkciu (toho istého procesu)?
 - **Registre** (IP, SP, BP, ...)
 - Nový **zásobník** v adresovom priestore procesu.
 - Plánovacie informácie (stav: *ready*, *running*, *blocked*)

Stav procesu



Stav a prostriedky vlákná



- Linux implementuje vlákna ako procesy.
 - Každý proces má v PCB zoznam vlákien (`task_struct -> thread_struct, ...`)
 - Každé vlákno má aj vlastnú `task_struct`, pričom štruktúry `task_struct` predstavujúce vlákna jedného procesu viaceré položky zdieľajú (`mm, files, signal, ...`).
- Pri volaní `clone()` je možné špecifikovať čo všetko sa má kopírovať a čo sa bude zdieľať.
 - Pri vytváraní procesu `fork()` skopíruje všetky prostriedky rodiča (`task_struct`).
 - Pri vytváraní vlákna volaním `clone()` sa prostriedky ktoré bude vlákno zdieľať kopírovať nemusia.
- Vytvorenie vlákna, je teda menej náročné, než vytvorenie procesu.
- Podobne **prepínanie kontextu** (vlákien jedného procesu) je efektívnejšie.
 - Stále je však omnoho pomalšie než *user-level threads*, kde to ide bez prepínania kontextu.
- Štandardná implementácia: POSIX threads, (`pthread.h, pthread_create()`, ...).

- Proces združuje prostriedky (pamäť, súbory, ...), ktoré sú pre vlákna spoločné.
- Vlákno predstavuje tok riadenia – plánovač prideluje procesor vláknám.
- Z toho vyplýva viacero problémov.
 - Ktoré vlákno má obslúžiť signál doručený pre proces?
 - Len jedno? Ktoré? Všetky?
 - Ktoré vlákno urobí alokáciu (spoločnej) pamäte?
 - Môže niektoré vlákno zatvoriť súbor ak ho iné ešte číta/zapisuje?
 - Globálne premenné (napr. chybový kód po systémovom volaní, `errno`).
- Knižničné volania musia byť prispôsobené pre súbežné vykonávanie.
- Programy pre prostredie s vláknami musia byť písané s ohľadom na **súbežné vykonávanie v spoločnej pamäti** – *thread safety*.
- Väčšina úloh sa dá vyriešiť bez použitia vlákien.

POSIX threads

- `man pthread.h`
- `#include <pthread.h>`
- **Vytvorenie vlákna:**
 - `int pthread_create(pthread_t *restrict thread, const pthread_attr_t *restrict attr, void *(*start_routine)(void*), void *restrict arg);`
 - vytvorí nové vlákno, jeho identifikátor uloží do `thread`, začne vykonávať funkciu `start_routine` s argumentom `arg`,
 - vlastnosti vlákna pri vytvorení je možné ovplyvňovať cez `attr`, môže byť `NULL` (použijú sa “default” hodnoty).
- **Ukončenie vlákna:**
 - `void pthread_exit(void *value_ptr)` - ukončí volajúce vlákno,
 - vlákno čakajúce na jeho ukončenie môže získať ukazovateľ `value_ptr` (návratová hodnota),
 - implicitne sa zavolá po ukončení `start_routine`, riadenie sa nevráti volajúcemu vláknu.
 - `int pthread_cancel(pthread_t thread)` - ukončenie (iného) bežiaceho vlákna,
 - volajúce vlákno nečaká na ukončenie (to je asynchrónne).

- Čakanie na ukončenie iného vlákna:
 - `int pthread_join(pthread_t thread, void **value_ptr);`
 - volajúce vlákno sa zablokuje, až kým zadané vlákno `thread` neskončí (nezavolá `pthread_exit()`),
 - ak hodnota ukazovateľa `value_ptr` nie je `NULL`, nastaví sa na príslušnú hodnotu končiaceho vlákna (návratová hodnota).
- Uvolnenie vlákna:
 - `int pthread_detach(pthread_t thread);`
 - spôsobí, že prostriedky pre uchovanie daného vlákna `thread` sa uvoľnia hneď po jeho ukončení a nie až po volaní `pthread_join()`,
 - na každé vlákno by sa malo zavolať `pthread_join` **alebo** `pthread_detach`,
 - vlákno je možné vytvoriť s atribútom `detachstate`.

- Zámok (binárny semafor):
 - `pthread_mutex_init()`, `pthread_mutex_destroy()`,
 - `pthread_mutex_lock()`, `pthread_mutex_unlock()`,
`pthread_mutex_trylock()`
- **argument:** `pthread_mutex_t *mutex`
- **Podmienené premenné:**
 - `pthread_cond_init()`, `pthread_cond_destroy()`
 - `pthread_cond_wait(pthread_cond_t *restrict cond,`
`pthread_mutex_t *restrict mutex),`
- `pthread_cond_signal()`,
- `pthread_cond_broadcast()`

To je zatiaľ všetko
